# DESPOT

## POSITIONNEMENT DE MULTIPLES AUVS DANS LA COLONNE D'EAU JUSQU'À 3000 MÈTRES

Le projet DESPOT (DEep Swarm POsiTioning) vise à développer un démonstrateur TRL5 d'un système permettant à un nombre illimité d'AUV (robot autonome sous-marin) de se positionner simultanément dans la colonne d'eau jusqu'à une profondeur de 3 000 mètres. La précision de positionnement recherchée pour chaque AUV est de quelques mètres (typiquement de 2 à 4 mètres).

L'objectif est de guider efficacement et économiquement de meutes d'AUV opérant à grande profondeur dans la colonne d'eau et de permettre l'avènement de nouvelles applications d'observation des océans à grande échelle.

### Partners

**Companies**

Arkeocean, Aspremont, Vannes [Project Developer]
Bourbon SubSea, Marseille
Seagnal, Valbonne

### Funder

Bpifrance

### Labelisation

09/06/2023

### Overall budget

5 739K€